

Situationstheoretische Semiotik der nicht-dualinvarianten Eigenrealität

1. Nach den Angaben in Bense (1992) ist Dualinvarianz in dem semiotischen Dualsystem $(3.1, 2.2, 1.3) \times (3.1, 2.2, 1.3)$ nicht das einzige Kennzeichen für Eigenrealität (vgl. zuletzt Toth 2025a). Wie ich schon früher ausgeführt hatte, scheint Eigenrealität in erster Linie durch triadische strukturelle Realität charakterisiert zu sein. Neben der zuletzt in Toth (2025b) behandelten Kategorienrealität gibt es im Gesamtsystem der $3^3 = 27$ semiotischen Dualsysteme vier weitere Fälle von triadischer thematischer Realität. Sie werden im folgenden vor dem Hintergrund der erst kürzlich weitergeführten situationstheoretischen Semiotik (vgl. Bense 1971, S. 84 ff.; Toth 2025c, d) analysiert.

2. Nicht-dualinvariante eigenreale Dualsysteme

2.1. $(3.1, 2.3, 1.2) \times (2.1, 3.2, 1.3)$

Zeichenklassen

$3_A.1_A$	$\underline{2}_R.\underline{3}_R$	$1_I.2_I$	$\rightarrow$	$3_A.\underline{2}_R$	$1_A.\underline{3}_R$		$\underline{2}_R.1_I$	$\underline{3}_R.2_I$
$3_A.1_A$	$\underline{1}_R.\underline{2}_R$	$2_I.3_I$	$\rightarrow$	$3_A.\underline{1}_R$	$1_A.\underline{2}_R$		$\underline{1}_R.2_I$	$\underline{2}_R.3_I$
$2_A.3_A$	$\underline{3}_R.\underline{1}_R$	$1_I.2_I$	$\rightarrow$	$2_A.\underline{3}_R$	$3_A.\underline{1}_R$		$\underline{3}_R.1_I$	$\underline{1}_R.2_I$
$2_A.3_A$	$\underline{1}_R.\underline{2}_R$	$3_I.1_I$	$\rightarrow$	$2_A.\underline{1}_R$	$3_A.\underline{2}_R$		$\underline{1}_R.3_I$	$\underline{2}_R.1_I$
$1_A.2_A$	$\underline{3}_R.\underline{1}_R$	$2_I.3_I$	$\rightarrow$	$1_A.\underline{3}_R$	$2_A.\underline{1}_R$		$\underline{3}_R.2_I$	$\underline{1}_R.3_I$
$1_A.2_A$	$\underline{2}_R.\underline{3}_R$	$3_I.1_I$	$\rightarrow$	$1_A.\underline{2}_R$	$2_A.\underline{3}_R$		$\underline{2}_R.3_I$	$\underline{3}_R.1_I$

Realitätsthematiken

$2_A.1_A$	$\underline{3}_R.\underline{2}_R$	$1_I.3_I$	$\rightarrow$	$2_A.\underline{3}_R$	$1_A.\underline{2}_R$		$\underline{3}_R.1_I$	$\underline{2}_R.3_I$
$3_A.2_A$	$\underline{2}_R.\underline{1}_R$	$1_I.3_I$	$\rightarrow$	$3_A.\underline{2}_R$	$2_A.\underline{1}_R$		$\underline{2}_R.1_I$	$\underline{1}_R.3_I$
$2_A.1_A$	$\underline{1}_R.\underline{3}_R$	$3_I.2_I$	$\rightarrow$	$2_A.\underline{1}_R$	$1_A.\underline{3}_R$		$\underline{1}_R.3_I$	$\underline{3}_R.2_I$
$1_A.3_A$	$\underline{2}_R.\underline{1}_R$	$3_I.2_I$	$\rightarrow$	$1_A.\underline{2}_R$	$3_A.\underline{1}_R$		$\underline{2}_R.3_I$	$\underline{1}_R.2_I$
$3_A.2_A$	$\underline{1}_R.\underline{3}_R$	$2_I.1_I$	$\rightarrow$	$3_A.\underline{1}_R$	$2_A.\underline{3}_R$		$\underline{1}_R.2_I$	$\underline{3}_R.1_I$
$1_A.3_A$	$\underline{3}_R.\underline{2}_R$	$2_I.1_I$	$\rightarrow$	$1_A.\underline{3}_R$	$3_A.\underline{2}_R$		$\underline{3}_R.2_I$	$\underline{2}_R.1_I$

Wir erhalten damit die folgenden situationstheoretischen Teilsysteme, bestehend aus Operatoren und von ihnen erzeugten Situationen mit linken und rechten Umgebungen.

Zeichenklassen

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>2</u> _R , <u>3</u> _R)	[1 _A , <u>3</u> _R <u>2</u> _R ,1 _I]	[3 _A , <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R ,2 _I]
(<u>1</u> _R , <u>2</u> _R)	[1 _A , <u>2</u> _R <u>1</u> _R ,2 _I]	[3 _A , <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R ,3 _I]
(<u>3</u> _R , <u>1</u> _R)	[3 _A , <u>1</u> _R <u>3</u> _R ,1 _I]	[2 _A , <u>3</u> _R]	[<u>1</u> _R ,2 _I]
(<u>1</u> _R , <u>2</u> _R)	[3 _A , <u>2</u> _R <u>1</u> _R ,3 _I]	[2 _A , <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R ,1 _I]
(<u>3</u> _R , <u>1</u> _R)	[2 _A , <u>1</u> _R <u>3</u> _R ,2 _I]	[1 _A , <u>3</u> _R]	[<u>1</u> _R ,3 _I]
(<u>2</u> _R , <u>3</u> _R)	[2 _A , <u>3</u> _R <u>2</u> _R ,3 _I]	[1 _A , <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R ,1 _I]

Realitätsthematiken

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>3</u> _R , <u>2</u> _R)	[1 _A , <u>2</u> _R <u>3</u> _R ,1 _I]	[2 _A , <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R ,3 _I]
(<u>2</u> _R , <u>1</u> _R)	[2 _A , <u>1</u> _R <u>2</u> _R ,1 _I]	[3 _A , <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R ,3 _I]
(<u>1</u> _R , <u>3</u> _R)	[1 _A , <u>3</u> _R <u>1</u> _R ,3 _I]	[2 _A , <u>1</u> _R]	[<u>3</u> _R ,2 _I]
(<u>2</u> _R , <u>1</u> _R)	[3 _A , <u>1</u> _R <u>2</u> _R ,3 _I]	[1 _A , <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R ,2 _I]
(<u>1</u> _R , <u>3</u> _R)	[2 _A , <u>3</u> _R <u>1</u> _R ,2 _I]	[3 _A , <u>1</u> _R]	[<u>3</u> _R ,1 _I]
(<u>3</u> _R , <u>2</u> _R)	[3 _A , <u>2</u> _R <u>3</u> _R ,2 _I]	[1 _A , <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R ,1 _I]

2.2. (3.2, 2.1, 1.3) × (3.1, 1.2, 2.3)

Zeichenklassen

3 _A ,2 _A	<u>2</u> _R , <u>1</u> _R	1 _I ,3 _I	→	3 _A , <u>2</u> _R	2 _A , <u>1</u> _R		<u>2</u> _R ,1 _I	<u>1</u> _R ,3 _I
3 _A ,2 _A	<u>1</u> _R , <u>3</u> _R	2 _I ,1 _I	→	3 _A , <u>1</u> _R	2 _A , <u>3</u> _R		<u>1</u> _R ,2 _I	<u>3</u> _R ,1 _I
2 _A ,1 _A	<u>3</u> _R , <u>2</u> _R	1 _I ,3 _I	→	2 _A , <u>3</u> _R	1 _A , <u>2</u> _R		<u>3</u> _R ,1 _I	<u>2</u> _R ,3 _I
2 _A ,1 _A	<u>1</u> _R , <u>3</u> _R	3 _I ,2 _I	→	2 _A , <u>1</u> _R	1 _A , <u>3</u> _R		<u>1</u> _R ,3 _I	<u>3</u> _R ,2 _I
1 _A ,3 _A	<u>3</u> _R , <u>2</u> _R	2 _I ,1 _I	→	1 _A , <u>3</u> _R	3 _A , <u>2</u> _R		<u>3</u> _R ,2 _I	<u>2</u> _R ,1 _I
1 _A ,3 _A	<u>2</u> _R , <u>1</u> _R	3 _I ,2 _I	→	1 _A , <u>2</u> _R	3 _A , <u>1</u> _R		<u>2</u> _R ,3 _I	<u>1</u> _R ,2 _I

Realitätsthematiken

3 _A ,1 _A	<u>1</u> _R , <u>2</u> _R	2 _I ,3 _I	→	3 _A , <u>1</u> _R	1 _A , <u>2</u> _R		<u>1</u> _R ,2 _I	<u>2</u> _R ,3 _I
1 _A ,2 _A	<u>3</u> _R , <u>1</u> _R	2 _I ,3 _I	→	1 _A , <u>3</u> _R	2 _A , <u>1</u> _R		<u>3</u> _R ,2 _I	<u>1</u> _R ,3 _I

$$\begin{array}{llll}
3_A.1_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 1_I.2_I & \rightarrow 3_A.\underline{2}_R \quad 1_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.1_I \quad \underline{3}_R.2_I \\
2_A.3_A & \underline{3}_R.\underline{1}_R & 1_I.2_I & \rightarrow 2_A.\underline{3}_R \quad 3_A.\underline{1}_R \quad | \quad \underline{3}_R.1_I \quad \underline{1}_R.2_I \\
1_A.2_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 3_I.1_I & \rightarrow 1_A.2_R \quad 2_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.3_I \quad \underline{3}_R.1_I \\
2_A.3_A & \underline{1}_R.\underline{2}_R & 3_I.1_I & \rightarrow 2_A.\underline{1}_R \quad 3_A.\underline{2}_R \quad | \quad \underline{1}_R.3_I \quad \underline{2}_R.1_I
\end{array}$$

Wir erhalten damit die folgenden situationstheoretischen Teilsysteme, bestehend aus Operatoren und von ihnen erzeugten Situationen mit linken und rechten Umgebungen.

Zeichenklassen

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>2</u> _R . <u>1</u> _R)	[2 _A . <u>1</u> _R <u>2</u> _R .1 _I]	[3 _A . <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R .3 _I]
(<u>1</u> _R . <u>3</u> _R)	[2 _A . <u>3</u> _R <u>1</u> _R .2 _I]	[3 _A . <u>1</u> _R]	[<u>3</u> _R .1 _I]
(<u>3</u> _R . <u>2</u> _R)	[1 _A . <u>2</u> _R <u>3</u> _R .1 _I]	[2 _A . <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R .3 _I]
(<u>1</u> _R . <u>3</u> _R)	[1 _A . <u>3</u> _R <u>1</u> _R .3 _I]	[2 _A . <u>1</u> _R]	[<u>3</u> _R .2 _I]
(<u>3</u> _R . <u>2</u> _R)	[3 _A . <u>2</u> _R <u>3</u> _R .2 _I]	[1 _A . <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R .1 _I]
(<u>2</u> _R . <u>1</u> _R)	[3 _A . <u>1</u> _R <u>2</u> _R .3 _I]	[1 _A . <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R .2 _I]

Realitätsthematiken

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>1</u> _R . <u>2</u> _R)	[1 _A . <u>2</u> _R <u>1</u> _R .2 _I]	[3 _A . <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R .3 _I]
(<u>3</u> _R . <u>1</u> _R)	[2 _A . <u>1</u> _R <u>3</u> _R .2 _I]	[1 _A . <u>3</u> _R]	[<u>1</u> _R .3 _I]
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[1 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .1 _I]	[3 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .2 _I]
(<u>3</u> _R . <u>1</u> _R)	[3 _A . <u>1</u> _R <u>3</u> _R .1 _I]	[2 _A . <u>3</u> _R]	[<u>1</u> _R .2 _I]
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[2 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .3 _I]	[1 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .1 _I]
(<u>1</u> _R . <u>2</u> _R)	[3 _A . <u>2</u> _R <u>1</u> _R .3 _I]	[2 _A . <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R .1 _I]

$$2.3. (3.2, 2.3, 1.1) \times (1.1, 3.2, 2.3)$$

Zeichenklassen

$$\begin{array}{llll}
3_A.2_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 1_I.1_I & \rightarrow 3_A.\underline{2}_R \quad 2_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.1_I \quad \underline{3}_R.1_I \\
3_A.2_A & \underline{1}_R.\underline{1}_R & 2_I.3_I & \rightarrow 3_A.\underline{1}_R \quad 2_A.\underline{1}_R \quad | \quad \underline{1}_R.2_I \quad \underline{1}_R.3_I \\
2_A.3_A & \underline{3}_R.\underline{2}_R & 1_I.1_I & \rightarrow 2_A.\underline{3}_R \quad 3_A.\underline{2}_R \quad | \quad \underline{3}_R.1_I \quad \underline{2}_R.1_I
\end{array}$$

$$\begin{array}{llll}
2_A.3_A & \underline{1}_R.\underline{1}_R & 3_I.2_I & \rightarrow 2_A.\underline{1}_R \quad 3_A.\underline{1}_R \quad | \quad \underline{1}_R.3_I \quad \underline{1}_R.2_I \\
1_A.1_A & \underline{3}_R.\underline{2}_R & 2_I.3_I & \rightarrow 1_A.\underline{3}_R \quad 1_A.\underline{2}_R \quad | \quad \underline{3}_R.2_I \quad \underline{2}_R.3_I \\
1_A.1_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 3_I.2_I & \rightarrow 1_A.\underline{2}_R \quad 1_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.3_I \quad \underline{3}_R.2_I
\end{array}$$

Realitätsthematiken

$$\begin{array}{llll}
1_A.1_A & \underline{3}_R.\underline{2}_R & 2_I.3_I & \rightarrow 1_A.\underline{3}_R \quad 1_A.\underline{2}_R \quad | \quad \underline{3}_R.2_I \quad \underline{2}_R.3_I \\
3_A.2_A & \underline{1}_R.\underline{1}_R & 2_I.3_I & \rightarrow 3_A.\underline{1}_R \quad 2_A.\underline{1}_R \quad | \quad \underline{1}_R.2_I \quad \underline{1}_R.3_I \\
1_A.1_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 3_I.2_I & \rightarrow 1_A.\underline{2}_R \quad 1_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.3_I \quad \underline{3}_R.2_I \\
2_A.3_A & \underline{1}_R.\underline{1}_R & 3_I.2_I & \rightarrow 2_A.\underline{1}_R \quad 3_A.\underline{1}_R \quad | \quad \underline{1}_R.3_I \quad \underline{1}_R.2_I \\
3_A.2_A & \underline{2}_R.\underline{3}_R & 1_I.1_I & \rightarrow 3_A.2_R \quad 2_A.\underline{3}_R \quad | \quad \underline{2}_R.1_I \quad \underline{3}_R.1_I \\
2_A.3_A & \underline{3}_R.\underline{2}_R & 1_I.1_I & \rightarrow 2_A.\underline{3}_R \quad 3_A.\underline{2}_R \quad | \quad \underline{3}_R.1_I \quad \underline{2}_R.1_I
\end{array}$$

Wir erhalten damit die folgenden situationstheoretischen Teilsysteme, bestehend aus Operatoren und von ihnen erzeugten Situationen mit linken und rechten Umgebungen.

Zeichenklassen

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[2 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .1 _I]	[3 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .1 _I]
(<u>1</u> _R . <u>1</u> _R)	[2 _A . <u>1</u> _R <u>1</u> _R .2 _I]	[3 _A . <u>1</u> _R]	[<u>1</u> _R .3 _I]
(<u>3</u> _R . <u>2</u> _R)	[3 _A . <u>2</u> _R <u>3</u> _R .1 _I]	[2 _A . <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R .1 _I]
(<u>1</u> _R . <u>1</u> _R)	[3 _A . <u>1</u> _R <u>1</u> _R .3 _I]	[2 _A . <u>1</u> _R]	[<u>1</u> _R .2 _I]
(<u>3</u> _R . <u>2</u> _R)	[1 _A . <u>2</u> _R <u>3</u> _R .2 _I]	[1 _A . <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R .3 _I]
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[1 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .3 _I]	[1 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .2 _I]

Realitätsthematiken

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>3</u> _R . <u>2</u> _R)	[1 _A . <u>2</u> _R <u>3</u> _R .2 _I]	[1 _A . <u>3</u> _R]	[<u>2</u> _R .3 _I]
(<u>1</u> _R . <u>1</u> _R)	[2 _A . <u>1</u> _R <u>1</u> _R .2 _I]	[3 _A . <u>1</u> _R]	[<u>1</u> _R .3 _I]
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[1 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .3 _I]	[1 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .2 _I]
(<u>1</u> _R . <u>1</u> _R)	[3 _A . <u>1</u> _R <u>1</u> _R .3 _I]	[2 _A . <u>1</u> _R]	[<u>1</u> _R .2 _I]
(<u>2</u> _R . <u>3</u> _R)	[2 _A . <u>3</u> _R <u>2</u> _R .1 _I]	[3 _A . <u>2</u> _R]	[<u>3</u> _R .1 _I]

$(\underline{3}_R, \underline{2}_R) \quad [3_A, \underline{2}_R \mid \underline{3}_R, 1_I] \quad [2_A, \underline{3}_R] \quad [\underline{2}_R, 1_I]$

2.4. $(3.3, 2.1, 1.2) \times (2.1, 1.2, 3.3)$

Zeichenklassen

$3_A, 3_A$	$\underline{2}_R, \underline{1}_R$	$1_I, 2_I$	$\rightarrow$	$3_A, \underline{2}_R$	$3_A, \underline{1}_R$	$ $	$\underline{2}_R, 1_I$	$\underline{1}_R, 2_I$
$3_A, 3_A$	$\underline{1}_R, \underline{2}_R$	$2_I, 1_I$	$\rightarrow$	$3_A, \underline{1}_R$	$3_A, \underline{2}_R$	$ $	$\underline{1}_R, 2_I$	$\underline{2}_R, 1_I$
$2_A, 1_A$	$\underline{3}_R, \underline{3}_R$	$1_I, 2_I$	$\rightarrow$	$2_A, \underline{3}_R$	$1_A, \underline{3}_R$	$ $	$\underline{3}_R, 1_I$	$\underline{3}_R, 2_I$
$2_A, 1_A$	$\underline{1}_R, \underline{2}_R$	$3_I, 3_I$	$\rightarrow$	$2_A, \underline{1}_R$	$1_A, \underline{2}_R$	$ $	$\underline{1}_R, 3_I$	$\underline{2}_R, 3_I$
$1_A, 2_A$	$\underline{3}_R, \underline{3}_R$	$2_I, 1_I$	$\rightarrow$	$1_A, \underline{3}_R$	$2_A, \underline{3}_R$	$ $	$\underline{3}_R, 2_I$	$\underline{3}_R, 1_I$
$1_A, 2_A$	$\underline{2}_R, \underline{1}_R$	$3_I, 3_I$	$\rightarrow$	$1_A, \underline{2}_R$	$2_A, \underline{1}_R$	$ $	$\underline{2}_R, 3_I$	$\underline{1}_R, 3_I$

Realitätsthematiken

$2_A, 1_A$	$\underline{1}_R, \underline{2}_R$	$3_I, 3_I$	$\rightarrow$	$2_A, \underline{1}_R$	$1_A, \underline{2}_R$	$ $	$\underline{1}_R, 3_I$	$\underline{2}_R, 3_I$
$1_A, 2_A$	$\underline{2}_R, \underline{1}_R$	$3_I, 3_I$	$\rightarrow$	$1_A, \underline{2}_R$	$2_A, \underline{1}_R$	$ $	$\underline{2}_R, 3_I$	$\underline{1}_R, 3_I$
$2_A, 1_A$	$\underline{3}_R, \underline{3}_R$	$1_I, 2_I$	$\rightarrow$	$2_A, \underline{3}_R$	$1_A, \underline{3}_R$	$ $	$\underline{3}_R, 1_I$	$\underline{3}_R, 2_I$
$3_A, 3_A$	$\underline{2}_R, \underline{1}_R$	$1_I, 2_I$	$\rightarrow$	$3_A, \underline{2}_R$	$3_A, \underline{1}_R$	$ $	$\underline{2}_R, 1_I$	$\underline{1}_R, 2_I$
$1_A, 2_A$	$\underline{3}_R, \underline{3}_R$	$2_I, 1_I$	$\rightarrow$	$1_A, \underline{3}_R$	$2_A, \underline{3}_R$	$ $	$\underline{3}_R, 2_I$	$\underline{3}_R, 1_I$
$3_A, 3_A$	$\underline{1}_R, \underline{2}_R$	$2_I, 1_I$	$\rightarrow$	$3_A, \underline{1}_R$	$3_A, \underline{2}_R$	$ $	$\underline{1}_R, 2_I$	$\underline{2}_R, 1_I$

Wir erhalten damit die folgenden situationstheoretischen Teilsysteme, bestehend aus Operatoren und von ihnen erzeugten Situationen mit linken und rechten Umgebungen.

Zeichenklassen

Op	Sit	U^{lo}	U^{ro}
$(\underline{2}_R, \underline{1}_R)$	$[3_A, \underline{1}_R \mid \underline{2}_R, 1_I]$	$[3_A, \underline{2}_R]$	$[\underline{1}_R, 2_I]$
$(\underline{1}_R, \underline{2}_R)$	$[3_A, \underline{2}_R \mid \underline{1}_R, 2_I]$	$[3_A, \underline{1}_R]$	$[\underline{2}_R, 1_I]$
$(\underline{3}_R, \underline{3}_R)$	$[1_A, \underline{3}_R \mid \underline{3}_R, 1_I]$	$[2_A, \underline{3}_R]$	$[\underline{3}_R, 2_I]$
$(\underline{1}_R, \underline{2}_R)$	$[1_A, \underline{2}_R \mid \underline{1}_R, 3_I]$	$[2_A, \underline{1}_R]$	$[\underline{2}_R, 3_I]$
$(\underline{3}_R, \underline{3}_R)$	$[2_A, \underline{3}_R \mid \underline{3}_R, 2_I]$	$[1_A, \underline{3}_R]$	$[\underline{3}_R, 1_I]$
$(\underline{2}_R, \underline{1}_R)$	$[2_A, \underline{1}_R \mid \underline{2}_R, 3_I]$	$[1_A, \underline{2}_R]$	$[\underline{1}_R, 3_I]$

Realitätsthematiken

Op	Sit	U ^{lo}	U ^{ro}
(<u>1</u> _R . <u>2</u> _R)	[1 _A . <u>2</u> _R <u>1</u> _R .3 _I]	[2 _A . <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R .3 _I]
(<u>2</u> _R . <u>1</u> _R)	[2 _A . <u>1</u> _R <u>2</u> _R .3 _I]	[1 _A . <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R .3 _I]
(<u>3</u> _R . <u>3</u> _R)	[1 _A . <u>3</u> _R <u>3</u> _R .1 _I]	[2 _A . <u>3</u> _R]	[<u>3</u> _R .2 _I]
(<u>2</u> _R . <u>1</u> _R)	[3 _A . <u>1</u> _R <u>2</u> _R .1 _I]	[3 _A . <u>2</u> _R]	[<u>1</u> _R .2 _I]
(<u>3</u> _R . <u>3</u> _R)	[2 _A . <u>3</u> _R <u>3</u> _R .2 _I]	[1 _A .3 _R]	[<u>3</u> _R .1 _I]
(<u>1</u> _R . <u>2</u> _R)	[3 _A . <u>2</u> _R <u>1</u> _R .2 _I]	[3 _A . <u>1</u> _R]	[<u>2</u> _R .1 _I]

Literatur

Bense, Max, Zeichen und Design. Baden-Baden 1971

Bense, Max, Die Eigenrealität der Zeichen. Baden-Baden 1992

Toth, Alfred, Die semiotische Situation der Eigenrealität. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025a

Toth, Alfred, Die semiotische Situation der Kategorienrealität. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025b

Toth, Alfred, Das Zeichen als Metadifferenz. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025c

Toth, Alfred, Das Zeichen als Situationsoperator. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025d

29.12.2025